

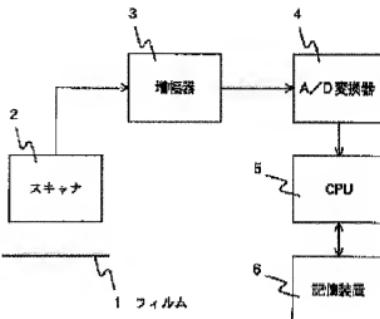
FACE EXTRACTING METHOD

Publication number: JP8063597
Publication date: 1996-03-08
Inventor: ENOMOTO HIROMICHI; TAKIZAWA NARIATSU; KO
 HIROTETSU; KAWAI MADOKA
Applicant: KONISHIROKU PHOTO IND
Classification:
 - International: G06T7/00; G06T7/20; G06T7/00; G06T7/20; (IPC1-7):
 G06T7/00
 - European:
Application number: JP19940196735 19940822
Priority number(s): JP19940196735 19940822

[Report a data error here](#)

Abstract of JP8063597

PURPOSE: To automatically and precisely extract a face out of an original color image by determining a face area from a feature amount in a determined face candidate area.
CONSTITUTION: The original color image of a film 1 is read optically by a scanner 2, and the feature amounts of a color such as lightness, hue, chroma saturation and chromaticity are determined from the RGB value of each obtained picture element, and if each feature amount is within a predetermined range, an object picture element is judged to be skin-colored. Next, edge extraction is executed for an image composed of the picture elements judged to be skin-colored. Then, plural elliptic or circular face templates different in size and the ratio of major axis/minor axis are generated. Subsequently, the degree of matching between an edge image and the face template is determined. Then, if this degree of matching is over a predetermined threshold, an area centering around the object picture element and surrounded by the face template matching best is judged to be the face candidate area.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

(19)日本国特許庁 (J P)

(12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平8-63597

(43)公開日 平成8年(1996)3月8日

(51)Int.Cl.⁶
G 0 6 T 7/00

識別記号 庁内整理番号

F I

技術表示箇所

G 0 6 F 15/ 62 4 6 5 K

審査請求 未請求 請求項の数28 O L (全 15 頁)

(21)出願番号	特願平6-196735	(71)出願人	000001270 コニカ株式会社 東京都新宿区西新宿1丁目26番2号
(22)出願日	平成6年(1994)8月22日	(72)発明者	榎本 洋道 東京都日野市さくら町1番地 コニカ株式会社内
		(72)発明者	滝澤 成温 東京都日野市さくら町1番地 コニカ株式会社内
		(72)発明者	洪 博哲 東京都日野市さくら町1番地 コニカ株式会社内
		(74)代理人	弁理士 鈴木 弘男

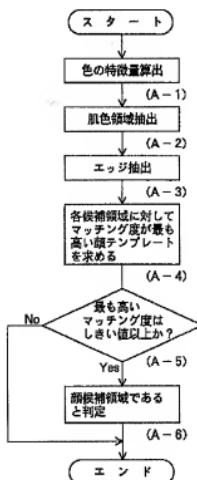
最終頁に続く

(54)【発明の名称】 顔抽出方法

(57)【要約】

【目的】 ネガフィルムやポジフィルム等のカラー原画像から、人手を介さず完全に自動で且つ精度よく人間の顔を抽出する顔抽出方法を提供すること。

【構成】 人の顔の形状に相当する顔候補領域を決定し、顔候補領域内の特徴量から顔領域を決定することにより、カラー原画像から人の顔を抽出する。



【特許請求の範囲】

【請求項 1】 画像から人の顔を抽出するための抽出方法において、人の顔の形状に相当する顔候補領域を決定し、前記顔候補領域内の特徴量から顔領域を決定することを特徴とする顔抽出方法。

【請求項 2】 画像から人の顔の輪郭を抽出することにより顔候補領域を検出することを特徴とする顔抽出方法。

【請求項 3】 画像から人の顔を抽出するための抽出方法において、複数の顔の形状をしたテンプレートと画像とのマッチング度を計算し、マッチング度の最も高いテンプレートを選択し、最も高かったマッチング度が予め定めたしきい値以上であれば、選択されたテンプレート内の領域を顔候補領域とすることを特徴とする顔抽出方法。

【請求項 4】 前記顔候補領域内で、色を表すパラメータの1次元のヒストグラムを求める、該ヒストグラムの形状から顔領域を決定することを特徴とする請求項1ないし3のいずれか1項に記載の顔抽出方法。

【請求項 5】 前記顔候補領域内で、色を表すパラメータの2次元のヒストグラムを求める、該ヒストグラムの形状から顔領域を決定することを特徴とする請求項1ないし3のいずれか1項に記載の顔抽出方法。

【請求項 6】 前記色を表すパラメータの1次元のヒストグラムとして、明度のヒストグラムを用いることを特徴とした請求項4に記載の顔抽出方法。

【請求項 7】 前記顔候補領域内で、色を表すパラメータの分布量から顔領域を決定することを特徴とする請求項1ないし3のいずれか1項に記載の顔抽出方法。

【請求項 8】 前記色の分布量として色相と明度の2次元空間の共分散椭円の面積を用いることを特徴とする請求項7に記載の顔抽出方法。

【請求項 9】 前記顔候補領域の空間周波数応答から顔領域を決定することを特徴とする請求項1ないし3のいずれか1項に記載の顔抽出方法。

【請求項 10】 前記顔候補領域を小領域に分割し、それぞれの小領域での特徴量を求める、顔候補領域内の特徴量分布を用いて顔領域を決定することを特徴とする請求項1ないし3のいずれか1項に記載の顔抽出方法。

【請求項 11】 前記小領域に分割することにより、目、口、ほほが分離されることを特徴とする請求項10に記載の顔抽出方法。

【請求項 12】 前記特徴量として小領域の色の分布量を用いることを特徴とする請求項10または11に記載の顔抽出方法。

【請求項 13】 前記色の分布量として色相と明度の2次元空間の共分散椭円の面積を用いることを特徴とする請求項12に記載の顔抽出方法。

【請求項 14】 前記特徴量として小領域における平均色の顔候補領域における平均色に対する色の差の量と方

向とを用いることを特徴とする請求項10または11に記載の顔抽出方法。

【請求項 15】 前記小領域における平均色の顔候補領域における平均色に対する色の差の量と方向として、色相、明度の2次元空間での2つの平均色の差ベクトルを用いることを特徴とする請求項14に記載の顔抽出方法。

【請求項 16】 前記特徴量として小領域の空間周波数的性質を用いることを特徴とする請求項10または11に記載の顔抽出方法。

【請求項 17】 前記小領域の空間周波数的性質として色相の空間周波数応答を用いることを特徴とする請求項16に記載の顔抽出方法。

【請求項 18】 前記顔候補領域内で、目を抽出し、顔領域を決定することを特徴とする請求項1ないし3のいずれか1項に記載の顔抽出方法。

【請求項 19】 前記顔候補領域内で、目の領域を抽出し、目の位置情報から口を抽出し、顔領域を決定することを特徴とする請求項1ないし3のいずれか1項に記載の顔抽出方法。

【請求項 20】 前記顔候補領域内で、目の領域を抽出し、目の位置情報から髪を抽出し、顔領域を決定することを特徴とする請求項1ないし3のいずれか1項に記載の顔抽出方法。

【請求項 21】 前記顔候補領域内で、目の領域を抽出し、目の位置情報から首を抽出し、顔領域を決定することを特徴とする請求項1ないし3のいずれか1項に記載の顔抽出方法。

【請求項 22】 前記顔候補領域決定後、顔候補領域を拡大し、髪の領域を抽出することにより顔領域を決定することを特徴とする請求項1ないし3のいずれか1項に記載の顔抽出方法。

【請求項 23】 前記顔候補領域決定後、顔候補領域を拡大し、首の領域を抽出することにより顔領域を決定することを特徴とする請求項1ないし3のいずれか1項に記載の顔抽出方法。

【請求項 24】 前記顔候補領域内で、マッチドフィルターを使用して顔領域を決定することを特徴とする請求項1ないし3のいずれか1項に記載の顔抽出方法。

【請求項 25】 前記候補領域内で、特徴量を求める、該特徴量をニューラルネットワークに入力し、顔領域を決定することを特徴とする請求項1ないし3のいずれか1項に記載の顔抽出方法。

【請求項 26】 前記特徴量として、目を表す特徴量と、口を表す特徴量と、髪を表す特徴量と、首を表す特徴量とを用いることを特徴とした請求項25に記載の顔抽出方法。

【請求項 27】 請求項25または26に記載の顔抽出方法を組み込んだ機器を出荷後、前記ニューラルネットワークにおける新たな教師データを入力することにより

3 微調整可能なことを特徴とする顔認識装置。

【請求項28】 請求項1ないし26のいずれか1項に記載の顔抽出方法によって抽出された人の顔のデータに基づいて複写材料への露光量を決定するカラープリンタ。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【産業上の利用分野】 本発明は、カメラなどで人を撮影したネガフィルムやポジフィルムなどのカラー原画像から顔の部分を抽出する顔抽出方法に関する。

【0002】

【従来の技術】 カメラで撮影したネガフィルムを陽画に焼付ける場合のように、カラー原画像を複写材料に複写する場合、適切な露光量で複写することが大切であり、特に人を撮影したカラー写真の場合には、人の顔の色が適正になるように焼付けると一般に写真を見た人に与える感じが良好く、写真の質を高めることになる。

【0003】 写真撮影の場合、撮影条件が常に一定であればその撮影条件に応じた適切な露光量で焼付けを行えばよいが、実際には逆光で撮影された原画像やストロボを用いて撮影された原画像等が1本のフィルムの中に混在していることがある。このため、質の良い写真を得るために原画像ごとに焼付け時の露光量を変更するのが好ましく、この焼付け時の露光量を決めるのに、人が入った写真の場合は人の顔の色に着目するのが便利である。顔の色は肌色であることが前もってわかっているため、焼付けられた後の写真における人の顔の色が肌色になるように露光量を決めることができるからである。

【0004】 このように人の顔の色を基準として焼付け時の露光量を決定する方法は従来から知られており、カラーフィルムの現像、焼付けの一部作業を自動化する場合に利用されている。

【0005】 たとえば、カラーフィルムの原画像中の顔領域をオペレータがライトペンで指定して人の顔の濃度データを抽出し、この抽出した濃度データに基づいて顔の色が適正に焼付けられるように露光量を決定する方法がすでに知られている。

【0006】 また、原画像中の人の顔を抽出する方法として、原画像から肌色データを抽出し、肌色範囲と判断された測光点のクラスタを顔とする方法が知られている(特開昭52-156624号公報、特開昭53-145621号公報、特開昭53-145622号公報)。これは、カラー原画像を多数の測光点に分割とともに各測光点をR(赤)、G(緑)、B(青)の3色に分解して測光し、測光データから計算した各測光点の色が肌色範囲内か否かを判断し、肌色範囲と判断された測光点のクラスタ(群)を顔の濃度データとする方法である。

【0007】 さらに、特開平4-346333号公報には、測光したデータを色相値(H)、彩度値(S)に変

4

換し、H、Sの2次元ヒストグラムを作成し、このヒストグラムを単峰の山に分割し、原画像の各画素が分割された山のどれに属するかを判断して画素を分割することにより顔の候補領域を抽出し、顔候補領域の輪郭、内部構造から人か否かを判断する方法が開示されている。

【0008】

【発明が解決しようとする課題】 上述のオペレータが顔領域をライトペンで指定する方法の場合には、カラー原画像中の顔領域を問いかなく抽出することができるが、画像毎にオペレータがライトペンで顔領域を指定しなければならないため、焼付け作業に時間がかかるという問題がある。また、この方法の場合、オペレータが介在しない完全な人間化(自動化)は不可能である。

【0009】 一方、原画像から肌色データを抽出し、肌色範囲と判断された測光点のクラスタを顔とする方法の場合には、地面、木の幹、洋服等の肌色または肌色に近似した色を顔以外の部位も顔の濃度データとして抽出されてしまい、精度に欠けるという問題がある。また、フィルム種、光源によって、顔を抽出できない場合もあるという問題がある。

【0010】 そして、特開平4-346333号公報に開示された方法の場合には、顔と手、顔と顔が接触している場合などでは、肌色領域の形状が複雑になり、顔だけを検出することができない場合があるという問題がある。

【0011】 本発明は上記の点にかんがみてなされたもので、ネガフィルムやポジフィルム等のカラー原画像から、人手を介さず完全に自動で且つ精度よく人の顔を抽出する顔抽出方法を提供することを目的とする。

【0012】

【課題を解決するための手段】 本発明は上記の目的を達成するために、画像から人の顔を抽出するための抽出方法において、人の顔の形状に相当する顔候補領域を決定し、前記顔候補領域内の特徴量から顔領域を決定するようにした。

【0013】 また、別の方法によれば、画像から人の顔の輪郭を抽出することにより顔候補領域を検出するようにした。

【0014】 さらに、別の方法によれば、画像から人の顔を抽出するための抽出方法において、顔の様々な形状をした複数のテンプレートを用意しておき、このテンプレートと画像とのマッチング度を計算し、マッチング度の最も高いテンプレートを選択し、最も高かったマッチング度が予め定めたしきい値以上であれば、選択されたテンプレート内の領域を顔候補領域とするようにした。

【0015】

【作用】 本発明は以上の方法によって、人の顔の形状に相当する顔候補領域を決定し、前記顔候補領域内の特徴量から顔領域を決定することにより、カラー原画像から人の顔を抽出する。

【0016】また、別の方法によれば、画像から人の顔の輪郭を抽出することにより顔候補領域を検出し、カラ一原画像から人の顔を抽出する。

【0017】さらに、別の方法によれば、複数の顔の形状をしたテンプレートを用意しておき、このテンプレートと画像とのマッチング度を計算し、マッチング度の最も高いテンプレートを選択し、最も高かったマッチング度が予め定めたしきい値以上であれば、選択されたテンプレート内の領域を顔候補領域とすることにより、カラ一原画像から人の顔を抽出する。

【0018】

【実施例】以下本発明を図面に基づいて説明する。

【0019】図1は、本発明による顔抽出方法を用いた顔領域抽出装置のブロック図である。

【0020】フィルム1はカラー一原画像が記録されたフィルムであり、ネガフィルムであってもポジフィルムであってもかまわない。ポジ画像から肌色を抽出するときはポジの測光値から直接肌色を抽出すればよく、ネガ画像から肌色を抽出するときはネガの測光値をポジに変換して肌色を抽出してもよいし、ネガの測光値から直接肌色を抽出してもよい。スキャナ2はフィルム1のカラー原画像を光学的に読み取り、色分解して各画素のB(青)、G(緑)、R(赤)値を得ることができる。このBGR値は、増幅器3で増幅された後にA/D変換器4でデジタルデータに変換されCPU5に入力される。CPU5では、後述する顔抽出のための各処理を実行する。

【0021】図2は、本発明による顔抽出方法の第1の実施例のフローチャートである。

【0022】まず、スキャナ2によって得られた各画素のBGR値から、明度、色相、彩度、色度、(B-R)、(G-R)といった色の特徴量を求める(A-*)

$$m(u,v) = \frac{\iint_S (f(x+u,y+v) - f) \cdot (t(x,y) - t') dx dy}{\iint_S (f(x+u,y+v) - f)^2 dx dy \cdot \iint_S (t(x,y) - t')^2 dx dy}$$

数1において、fは対象画像を表し、tは顔テンプレートを表し、Sはt(x, y)の値域を表す。f'、t'はそれぞれf(x+u, y+v)、t(x, y)のS内の平均を表す。

【0027】このような手法で、数種類の顔テンプレートを用いてマッチングを行ない、最もよく一致するテンプレートを対象画像に対して求め(A-4)、マッチング度が予め定めたしきい値以上であれば、対象画像を中心として、最もよく一致する顔テンプレートで囲まれる領域を顔候補領域であると判定する(A-6)。

【0028】また、演算回数を減らすために、最初に大まかな走査として、一定の大きさの顔テンプレートを1画素ずつ、あるいは、何画素かおきにずらしていって、マッチング度を求める、マッチング度が所定値以上の対象画素に対してのみ、大きさの違うテンプレートをあては

*1) これらの色の特徴量が予め定めた範囲内に入っていれば、対象画素が肌色であると判定する(A-2)。もちろん、ネガ画像のBGR値から肌色を抽出する場合と、ポジ画像のBGR値から肌色を抽出する場合とでは、特徴量について予め定める範囲が異なる。また、求めた色の特徴量をニューラルネットワークの入力値として、肌色か否かを判定してもかまわない。

【0023】次に、肌色と判定された画素から画像に対してエッジ抽出を行なう(A-3)。エッジ抽出方法としては、たとえば、対象画素を中心として、周囲8画素の明度平均を取り、その平均値と対象画素の明度との差が所定値よりも大きければ、対象画素をエッジ画素とし、エッジ画素であるか否かで2値化する。ここでは、このようにして得た画像をエッジ画像という。

【0024】ステップ(A-4)では、まず、サイズ、長軸/短軸(1a/1b)の比率の異なる複数の梢円あるいは円形の顔テンプレート(図3参照)を作成する。これらの顔テンプレートは予め作成しておき記憶装置6に記憶させておいてよい。顔テンプレートは、梢円ないしは円の輪郭か否かで2値化されている。実際の顔の輪郭は、正確な梢円ないしは円でないために、顔テンプレートの輪郭は、数画素、好みしくは2~3画素の幅をもたせて、実際の顔の輪郭とのマッチング度を上げてもよい。

【0025】ステップ(A-4)では、統いて、エッジ画像と顔テンプレートのマッチング度を求める。マッチング度の求め方は、既存の手法を用いる。たとえば、数1で表されるような手法でマッチング度m(u, v)を求める。

【0026】

【数1】

めで、最適な候補領域を決定してもよい。

【0029】図2に示した第1の実施例によれば、顔の輪郭を抽出しているために、たとえば顔と手、顔と顔が接触しているような画像であっても顔単体だけを正確に抽出することができるという効果がある。

【0030】また、肌色領域の抽出にあたり肌色とみなす色の範囲を広く設定すれば、フィルムの種類や光源の違いをカバーすることができる。

【0031】さらに、肌色の範囲を、ネガ画像用、ポジ画像用にそれぞれ設定することでネガ画像からでも、ポジ画像からでも顔の抽出が可能になるという効果もある。

【0032】なお、図2に示した第1の実施例では肌色領域の抽出を行なってから顔テンプレートとのマッチング度を求めたが、本発明はこれに限らず、対象画像全体を

(肌色抽出することなしに) 明度画像に変換し、その後に、第1の実施例と同じ手法で顔候補領域を決定してもよい。

【0033】また、図2に示した第1の実施例ではエッジであるか否かで2値化した画像とエッジの顔テンプレートとのマッチングを行ったが、本発明はこれに限らず、肌色領域抽出後、肌色であるか否かで2値化した画像と、肌色か否かで2値化した顔テンプレートとのマッチングを行ってもよい。

【0034】ところで、第1の実施例によって顔候補領域と判定された部分を頭とみなしても十分であるが、画像によっては顔ではない部分を顔候補領域と判定してしまう場合がある。そこで、以下では第1の実施例で顔候補領域と判定された複数の部分をさらに絞り込み、実際に顔である部分を確実に抽出する方法について説明する。

【0035】図4は、本発明による顔抽出方法の第2の実施例のフローチャートである。

【0036】まず、第1の実施例によって判定された顔候補領域内で目のある領域(目候補領域)を推定し設定する(B-1)。このとき、画像が縦である場合(図5(a)参照)と横である場合(図5(b)参照)のそれぞれに対して推定する。この推定方法としては、たとえば、画像の向きが縦の場合には顔候補領域の上半分と下半分を目候補領域に設定し、一方、画像の向きが横の場合には顔候補領域の右半分と左半分を目候補領域に設定する。すなわち、顔候補領域に対して、上半分、下半分、右半分、左半分を目候補領域と設定する。この目候補領域の設定方法は、もっと狭く設定してもかまわない。たとえば、画像の向きが縦の場合、図6に示すように、顔候補領域の下端の高さを0、上端の高さを1としたとき、高さが0.5~0.8の範囲を目候補領域と設定してもよい。

【0037】次に、それぞれの目候補領域内で、図7に示すような明度に関するヒストグラムを作成する(B-2)。ここでは、明度を8ビットで表した場合について説明する(明度0:0、明度100:255)。まず明度領域(0~255)を均等に8分割して、それぞれの明度領域内の出現頻度を求める。黒目の部分は明度が低いので、ヒストグラムは少なくとも黒目の明度の部分と肌色の明度の部分にピークを有する(図7参照)。ここでは明度のヒストグラムを作成したが、本発明はこれに限らず、明度の代わりに彩度、色相、色度を用いてもかまわない。

【0038】さて、こうして作成したヒストグラムの形状認識手法の1つとして、以下のような手法がある。まず、肌色の領域と思われる明度範囲(たとえば8ビットで96以上)で最大のピーク(第1のピーク)を探す。次に所定値よりも低い明度範囲で最大のピーク(第2のピーク)を探す。この所定値は、測定機器を用いていく

つかの目のサンプルを測光し経験的に求める。(第2のピークの頻度)/(第1のピークの頻度)の値を計算し、この値を特徴量とする(B-3)。

【0039】この特徴量が所定範囲内であれば(B-4)、このヒストグラムの形状は顔を表していると判断する。ステップ(B-4)における所定範囲は、目候補領域の大きさによって異なるため、それぞれのケースごとに最適範囲を求めておかなければならない。

【0040】このようにして、それぞれの目候補領域ごとに判断を行ない、目と判断される領域があれば、その目候補領域は顔であると判定し(B-4)、目と判断される領域がなければ、顔でないと判定される。

【0041】また、図4に示した第2の実施例では、ステップ(B-1)で目候補領域を設定し、ステップ(B-2)でその目候補領域内の明度のヒストグラムを作成したが、本発明はこれに限らず、たとえば、目候補領域を設定せずに、顔候補領域全体で明度のヒストグラムを作成して顔であるか否かの判定を行うようにしてもよい。

【0042】図4に示した第2の実施例によれば、顔候補領域内に複数の目設定領域を設定することにより、画像の向きの違いに対応することができる。

【0043】また、言い換えれば、この手法により自動的に画像の向きを判定することができるという効果もある。

【0044】なお、図4に示した第2の実施例では明度の1次元のヒストグラムを作成したが、本発明はこれに限らず、たとえば、明度と色相とを軸にした2次元ヒストグラムを作成し、肌色を表す領域のピークを第1ピーク、目の黒を表す領域のピークを第2ピークとして第2の実施例と同じ手法で判定するようにもよいし、明度と彩度の2次元ヒストグラムや、色相と彩度の2次元ヒストグラムを用いてもよい。

【0045】図8は、本発明による顔抽出方法の第3の実施例のフローチャートである。

【0046】まず、第1の実施例によって判定された顔候補領域内の画像を明度に変換する(C-1)。本実施例では顔候補領域内の画像を明度に変換するものとして説明するが、本発明は明度画像でなく色度画像、色相画像、彩度画像に変換してもかまわない。

【0047】次に、顔候補領域の大きさを基準サイズに合わせるために拡大、縮小を行い、顔候補領域のサイズを規格化する(C-2)。そして、規格化された顔候補領域に対して2次元フーリエ変換を行う(C-3)。

【0048】ここで、このフーリエ変換の結果において、そのパワースペクトラムを最も大きなピーク値で規格化しておく。そして、実際に顔を表すいくつかのパターン(以下「顔の基準データ」という)に対して同様に2次元フーリエ変換を行ったものを予め記憶装置6に記憶させておくことにより用意しておき、顔候補領域のフ

一リエ変換結果と顔の基準データフーリエ変換結果との間でマッチングをとり、このマッチング度の最も高い値を特微量とする(C-4)。

【0049】そして、この特微量がしきい値以上であれば(C-5)、その顔候補領域は顔であると判定する(C-6)。

【0050】ところで、図8に示した第3の実施例ではステップ(C-3)で2次元フーリエ変換を行ったが、本発明はこれに限らず、1次元フーリエ変換を行ってよい。ただし、この場合には、顔の基準データとして、正面顔、横向き顔について、それぞれ画像の向きが上、下、右、左の条件を組み合わせたパターンを準備する必要がある。

【0051】図8に示した第3の実施例によれば、顔候補領域の抽出の不正確さにより顔の部位(目や口)の位置がずれてしまつたような場合にも、その影響を受けにくく、顔の高い抽出率が得られるという効果がある。

【0052】なお、図8に示した第3の実施例では2次元フーリエ変換を行ったが、本発明は2次元フーリエ変換を行わなくても、周波数特性に準ずるものであればかまわない。たとえば、次に示すような方法であってもかまわない。

【0053】まず、画像の横軸、縦軸をそれぞれx軸、y軸とし、x軸上x₀の位置の明度の値をy軸に沿って加算し_x。での値とする明度のx軸への投影と、同様に明度のy軸への投影を行なう。そして、x軸への投影とy軸への投影のそれぞれについてそれぞれのピーク値で規格化し、このデータと実際に顔画像から同様にして得られた基準データとの間でマッチングを取り、しきい値より高ければ顔と判断する。もちろん、明度画像でなくともよく、色相、色度、彩度等の色を表す特微量のx軸、y軸への投影を用いればよい。

【0054】この場合、2次元フーリエ変換に比べて計算時間が短くてすむので、高速に処理することができるという効果がある。

【0055】図9は、本発明による顔抽出方法の第4の実施例のフローチャートである。

【0056】まず、第1の実施例によって判定された顔候補領域内の各画素の色相、明度を求め(D-1)、色相、明度の2次元空間の共分散椭円の面積を求め、これを特微量とする(D-2)。

【0057】ステップ(D-2)で求めた共分散椭円の面積が所定範囲内であれば(D-3)、その顔候補領域は顔であると判定する(D-4)。

【0058】なお、共分散椭円の代わりに、色空間(L^{*} a^{*} b^{*}、L^{*} u^{*} v^{*}等)での分散椭円体の体積、色相の分散、明度の分散、彩度の分散を特微量としてもかまわない。あるいはこれらの少なくとも2つ以上を組み合わせて判断すればより認識率が上がる。

【0059】図9に示した第4の実施例によれば、画像

の向きに関係なく特微量抽出することができる。

【0060】また、図4に示した第2の実施例で求められた特微量を組み合わせて判断すれば、より認識率を上げることができる。

【0061】図10は本発明による顔抽出方法の第5の実施例のフローチャートである。

【0062】まず、第1の実施例によって判定された顔候補領域を小領域に分割する(E-1)。分割方法として、以下の(1)～(3)の3つの方法が考えられる。

(1) 顔候補領域に外接する長方形を3×3の長方形に分割し、顔候補領域と重なっている領域を小領域とする。上段3つの小領域を上の小領域、下段の真ん中の小領域を下の小領域、中段と下段の両端の小領域を横の小領域とする(図11(a)参照)。

(2) 顔候補領域に外接する長方形を対角線に4つの三角形に分割し、顔候補領域と重なっている領域を小領域とする。左右の領域を横の小領域とする(図11(b)参照)。

(3) 顔候補領域に外接する長方形の4つの辺近傍と、候補領域とが重なっている領域を小領域とする。左右の領域を横の小領域とする(図11(c)参照)。

【0063】次に、特微量として各小領域での色の分布量を求める(E-2)。色の分布量としては以下の種類が考えられる。

- ・色相、明度の2次元空間の共分散椭円の面積。
- ・色空間(L^{*} a^{*} b^{*}、L^{*} u^{*} v^{*}等)での分散椭円体の体積。
- ・色相の分散。
- ・明度の分散。
- ・彩度の分散。

【0064】ここでは、目や口や髪の生え際に相当する小領域では色の分布量が大きく、ほほに相当する小領域では色の分布量が小さいことを利用して顔の認識を行う。すなわち、上下の領域(上、下の小領域)のそれぞれの分布量もしくは分布量の平均が、左右の領域(横の小領域)のそれぞれの分布量もしくは分布量の平均より大きいとき(E-3)にその顔候補領域は顔であると判定する(E-4)。そして、この作業を画像を90°ずつ回転させて行なう。

【0065】ある一方についての条件式を式であらわすと数2のようになる。数2において、v(X1)は小領域X1での色の分布量を表している。

【0066】

【数2】

v(X1) > v(X2) all X1, X2 or
average(v(X1)) > average(v(X2)) or
v(X1) > average(v(X2)) all X1 or
average(v(X1)) > v(X2) all X2

ここで、X1: (x, y)=上の小領域、下の小領域であり、X

2: (x, y)=横の小領域である。

【0067】なお、上、下の小領域のそれぞれの色の分布量もしくは分布量の平均があるしきい値以上、横の小領域のそれぞれの色の分布量もしくは分布量の平均があるしきい値以下、この二つの条件をともに満たすとき、もしくは、どちらかを満たすときにその顔候補領域は顔であると判定する方法もある。この場合も作業を90°ずつ回転させて行なう。この場合のある一方向について条件を式であらわすと数3のようになる。数3において、 $v(X1)$ は小領域X1での色の分布量を表している。

【0068】

【数3】 { $v(X1)$ > C1 all X1 and/or }

$v(X2)$ (C2 all X2)

or

{ average($v(X1)$) > C3 and/or }

average($v(X2)$) < C4 }

ここで、 $X1: (x, y) =$ 上の小領域、下の小領域であり、 $X2: (x, y) =$ 横の小領域である。

【0069】図10に示した第5の実施例によれば、顔の部位ごとの特徴を生かして認識するため認識率が高いという効果がある。

【0070】なお、図10に示した第5の実施例では特微量として色の分布量を用いたが、特微量として、小領域の平均色の顔候補領域全体の平均色に対する色の差の量と、方向とを用いる方法もある（図12参照）。ここで、この方法について説明する。

【0071】まず、第5の実施例と同様に顔候補領域を小領域に分割し、特微量として、小領域の平均色の顔候補領域全体の平均色に対する色の差の量と方向を求める。目や髪を判断する際には明度、口を判断する際には色相を用いることよい。

【0072】差としては以下の種類が考えられる。

- ・色相、明度の2次元空間での二つの平均色の差ベクトル。
- ・色空間 ($L^* a^* b^*$ 、 $L^* u^* v^*$ 等) での二つの平均色の差ベクトル。
- ・色相の平均の差。
- ・明度の平均の差。
- ・彩度の平均の差。

【0073】平均の計算方法としては以下の種類が考えられる。

- ・小領域内で均一な平均。
- ・小領域の中央に重みをつけた平均。

【0074】ここでは、目や口や髪の生え際に相当する小領域で小領域の平均色と候補領域の平均色との色の差の方向がそれぞれ黒、赤、黒の方向であるとき、顔と認識する。具体的には、以下の3つの条件を同時にもしくはいずれかを満たしているとき、その顔候補領域は顔であると判定する。

（1）上の小領域の顔候補領域の平均色に対するそれぞれの色の差方向もしくは色の差の平均の方向が明度が小

さくなる方向であること。

（2）下の小領域の顔候補領域の平均色に対するそれぞれの色の差方向もしくは色の差量の平均方向が肌色から赤の方向であること。

（3）横の小領域の顔候補領域の平均色に対するそれぞれの色の差量もしくは色の差量の平均があるしきい値より小さいこと。

【0075】そして、この作業を画像を90°ずつ回転させて行なう。

10 【0076】また、図10に示した第5の実施例では特微量として色の分布量を用いたが、特微量として空間周波数的性質を用いる方法もある（図13参照）。ここで、この方法について説明する。

【0077】まず、第5の実施例と同様に顔候補領域を小領域に分割し、特微量として空間周波数的性質の値を求める。

【0078】空間周波数の対象としては以下の種類が考えられる。

- ・色相。

20 ・明度。

- ・彩度。

【0079】そして、特微量およびその求め方としては以下の種類が考えられる。

- ・2次元フーリエ変換を行い、高周波領域内の応答の積分値と空間周波数領域全体での応答の積分値との割合を特微量とする。

- ・2次元フーリエ変換を行いパワースペクトラムを求め、高周波領域でのピークの高さを特微量とする。

- ・四方の隣接する画素との差の平均値のヒストグラムを求め、差の平均値が所定値以上である画素の割合を特微量とする。

【0080】ここでは、目や口や髪の生え際に相当する小領域で特微量が大きいとき、その顔候補領域は顔であると判定する。すなわち、上、下の小領域の特微量よりも横の小領域の特微量が大きいときその顔候補領域は顔であると判定する。やはり、この作業は画像を90°ずつ回転させて行なう。

【0081】図14は本発明による顔抽出方法の第6の実施例のフローチャートである。

40 【0082】まず、第1の実施例によって判定された顔候補領域のサイズに基づいて目の大きさを推定し、図15 (a) に示すような目のテンプレートおよび図15 (b) に示すような眼鏡をかけた目のテンプレートを作成する (F-1)。

【0083】そして、顔候補領域内の対象画像を目を表す画像であるか否かで2値化する (F-2)。通常どおりに明度、彩度、色相等の色情報で目を表す黒画素を検出してもかまわないが、次に示す手法の方が好ましい。

（1）まず、顔候補領域内で肌色画素の明度の平均を求める。

(2) この平均値との差（もちろん、目を表す画素の方が小さくなる）がしきい値以上である場合に目を表す黒画素であると判定する。

【0084】こうすることで、顔の明るさの違いによる目の黒画素の明るさの違いをカバーすることができる。

【0085】ステップ(F-2)で2値化された顔模様領域に対して、垂直方向、水平方向にそれぞれの目テンプレートを走査させ(図15(a)参照)、最も高いマッチング度を求める、これを特微量とする(F-3)。

【0086】そして、この特徴量がしきい値以上であれば(F-4)、その顔候補領域は顔であると判定する(F-5)。

【0087】図14に示した第6の実施例によれば、対象者が眼鏡をかけているかどうかの判定が可能であり、また、画像の向きの判定も可能となる効果がある。

【0088】図16は本発明による顔抽出方法の第7の実施例のフローチャートである。

【0089】本実例では、図14に示した第6の実例の処理を行った後に、目のほかに口に関する判断を行う。従って、ステップ(G-1)～(G-4)は図14に示したフローチャートと同様なので説明は省略する。

【0090】ステップ(G-5)では、目の位置情報から口の位置を推定する。たとえば、両目の位置がともに顔の上半分にあった場合、口の位置は、顔の下半分にいると推定する。また、両目の位置が共に顔の右半分にあった場合、口の位置は、顔の左半分にると推定する。また、通常行なわれているように、両目を結ぶ線分の中央点からの距離で口の位置を推定すればより高い検出精度が得られる。

【0091】 次に、口の候補領域に対して、色情報から口が存在するかどうかを判定する。具体的には、たとえば、BGR信号を8ビット(0~255)で表し、顔候補領域全体でG-Rを計算し、その平均値を求める。次に、口の候補領域に対して同様にG-Rを計算し、この計算した値と先に求めた平均値との差を求める。この差(差1)が閾値以上であれば口存在と判定する。

【0092】そして、口画素の割合（口の画素とカウントされた画素数／顔候補領域内の全画素数）を求め、これを第2の特徴量とする（G-6）。

【0093】この第2の特徴量が所定範囲内であれば(G-7)、口であると判定し、この顔候補領域は顔であると判定する(G-8)。各しきい値はそれぞれ測定機器を用いて経験的に求めればよい。また、G-Rの代わりに他の色情報、たとえば明度、色相、彩度、色度を用いてあかねわかい。

【0094】図16に示した第7の実施例によれば、図の位置が顔の領域のどの部分にあるかがわかり、画像の向きを判定することができる。また、より精度の高い顔抽出ができるという効果もある。

【0095】なお、図16に示した第7の実施例では目のほかに口を検出することにより、顔であるか否かを判定したが、本発明はこれに限らず、たとえば、目のほかに髪を検出し顔であるかどうかを判定してもよい。以下に、具体的に説明する。

【0096】目の位置が決定したら、その目の位置情報を
から髪の位置を推定する。具体的には、図17のよう
に、たとえば両目が額候補領域の上半分にある場合、両
目を結ぶ線より上の境界領域を髪候補領域と推定し、こ
の領域内で髪を示す黒画素をカウントする。また、両目
が額候補領域の右半分にある場合、両目を結ぶ線より右
の境界領域を髪候補領域と推定する。

【0097】そして、髪色素の割合（黒画素数／髪候補領域の面積）がしきい値以上であれば髪があると判定し、この顔候補領域は顔であると判定する。ここで、顔候補領域のサイズを数画素数拡張してから髪を検出すると、より検出精度が上がる。

【0098】この場合には、髪の領域が顔の上半分にあるか、下半分にあるか、左半分にあるか、あるいは右半分にあるかで、画像の向きを判定することができるという効果がある。

【0099】また、図16に示した第7の実施例では目のほかに口を検出することにより、顔であるか否かを判定したが、本発明はこれに限らず、目のほかに首を検出して顔であるかどうかを判定してもよい。以下に、具体的に説明する。

【10100】目の位置が決定したら、その目の位置情報から首の位置を推定する。図17のように、たとえば両目が顔候補領域の上半分にある場合、下1/3を首候補領域とする。下半分というように更に広い領域に固定する。

【0101】次に、顔候補領域のサイズを3~4画素拡張し、首候補領域と接触する領域で、首を表す肌色の画素をカウントする。首画素の割合(カウント数/顔の候補領域の面積)がしきい値以上であれば首であると判定する。この顔候補領域をアノテーション判定する。

【0102】図18は本発明による顔抽出方法の第7の実施例のフローchartである。

【0103】本実施例は顔候補領域内でマッチドフィルタを用いて、その顔候補領域が顔であるか否かを判定するものである。

【0104】まず、第1の実施例によって判定された顔候補領域内の画像を明度画像に変換する(H-1)。次に、顔テンプレート画像を作成する。この画像は明度画像で、目、鼻、口が備わり、顔の向きも正面、横向きで、上、下、左、右の画像の向きにそれぞれ対応したもののが好ましい。また、いくつかの大きさの異なるテンプレートを作成しておくことが好ましい。これらの顔テンプレート画像は予め作成しておき、記憶装置6に記憶させておいてよい。また、本実施例では、この顔テンプレート

ト画像に対して2次元フーリエ変換を行うので、求め2次元フーリエ変換を行っておき、その結果を記憶装置6に記憶させておいてよい。

【0105】そして、ステップ(H-1)の明度画像に対して2次元フーリエ変換を行ない(H-2)、このステップ(H-2)の結果の実部と、顔テンプレート画像の2次元フーリエ変換結果の実部とを足し合わせ(H-3)、さらに、ステップ(H-2)の結果の虚部と、顔テンプレート画像の2次元フーリエ変換結果の虚部とを足し合わせる(H-4)。

【0106】次に、足し合わせた結果得られた実部と虚部とを逆フーリエ変換し(ここまで過程をマッチドフィルタをかけるという)、この値を特微量とする(H-5)。

【0107】逆フーリエ変換した値は、マッチング度が高いほど大きくなるので、この特微量がしきい値以上であれば(H-6)、その顔候補領域は顔であると判定する。

【0108】なお、図18に示した第7の実施例では、顔候補領域内の画像を明度画像に変換したが、これを、色相画像や彩度画像にしてもかまわない。

【0109】図18に示した第7の実施例によれば、周波数特性を利用しているため、顔の各部位の個人差による位置の違いに対する許容度が高いという効果がある。

【0110】図19は本発明による顔抽出方法の第8の実施例のフローチャートである。

【0111】本実施例は、顔候補領域内で顔の各部位の特微量をニューラルネットワークに入力し、その顔候補領域が顔であるか否かを判定するものである。

【0112】まず、他の実施例において説明した顔の各部位の特微量を求める(J-1)。この特微量としては目のマッチング度、口画素の割合、髪画素の割合、首画素の割合などが挙げられる。そして、これらの値をニューラルネットワークに入力する(J-2)。

【0113】用いるニューラルネットワークは、入力層、中間層、出力層から成る3層構造で、それぞれの要素数は、たとえば4、3、1とする。ニューラルネットワークにおける教師データは、正面顔、横向き顔、画像の向きが上、下、右、左の組み合わせをカバーするように、それぞれのパターンについて作成しておく。教師データの出力は顔であれば1、そうでなければ0とする。ニューラルネットワークには、上記 $2 \times 4 = 8$ パターンについて、それぞれの教師データを用いてバックプロパゲーション法によって学習させ、各係数が決定されている。また、用いるニューラルネットワークの構成は、中間層の数が2層以上であってもかまわないし、また、中間層の要素数も3でなくてもかまわず、最も認識率が高くなるように決定すればよい。

【0114】このようにして求められた出力層からの出力がしきい値以上であれば(J-3)、その顔候補領域

は顔であると判定する(J-4)。

【0115】なお、ニューラルネットワークへの入力として、色を表すパラメータ、たとえば、明度、色相、彩度等を用いてもかまわない。

【0116】また、この抽出方法を組み込んだ機器を出荷した際、環境の違いにより、微調整が必要な場合には、新たにいくつかの教師データを加えることにより微調整をするようにすればよい。

【0117】図19に示した第8の実施例によれば、ニューラルネットワークをいくつかの教師データにより学習させることにより、それぞれの入力値に対して最適な重み係数を選択することができ、高い認識率を確保することができるという効果がある。

【0118】また、測定システム等の環境の違いによる認識率低下が発生した場合にも、いくつかの教師データを加えることにより簡単に微調整が可能であるという効果もある。

【0119】本発明による顔抽出方法は、カラー原画像を複写材料に複写する際の露光量を求めるためだけではなく、その他各種の画像処理に用いることができることは言うまでもない。また、本発明は抽出対象を顔以外のものにすることも可能である。

【0120】

【宛別の効果】以上説明したように、本発明によれば、ネガフィルムやポジフィルム等のカラー原画像から、人手を介さず完全に自動で且つ精度よく人間の顔を抽出することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明による顔抽出方法を用いた顔領域抽出装置のブロック図である。

【図2】本発明による顔抽出方法の第1の実施例のフローチャートである。

【図3】顔テンプレートの一例を示す図である。

【図4】本発明による顔抽出方法の第2の実施例のフローチャートである。

【図5】顔候補領域内で目候補領域を設定する際の説明図であり、(a)は縦画像の例、(b)は横画像の例である。

【図6】顔候補領域内で目候補領域を設定する際の説明図である。

【図7】明度に関するヒストグラムである。

【図8】本発明による顔抽出方法の第3の実施例のフローチャートである。

【図9】本発明による顔抽出方法の第4の実施例のフローチャートである。

【図10】本発明による顔抽出方法の第5の実施例のフローチャートである。

【図11】顔候補領域を小領域に分割する際の説明図であり、(a)、(b)、(c)は3つの分割方法のそれぞれに対応した説明図である。

【図1 2】特微量として、小領域の平均色の顔候補領域全体の平均色に対する色の差の量と、方向とを用いる方法の説明図である。

【図1 3】特微量として、空間周波数的性質を用いる方法の説明図である。

【図1 4】本発明による顔抽出方法の第6の実施例のフローチャートである。

【図1 5】目テンプレートの例を示す図であり、(a)は目テンプレートとその走査方向について説明する図であり、(b)は眼鏡をかけた目テンプレートの例を示す

【図1 7】髪候補領域と首候補領域を推定する場合の説明図である。

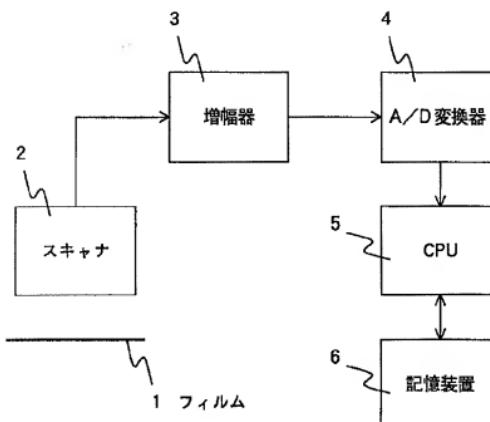
【図1 8】本発明による顔抽出方法の第7の実施例のフローチャートである。

【図1 9】本発明による顔抽出方法の第8の実施例のフローチャートである。

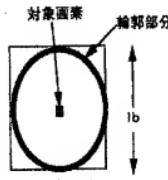
【符号の説明】

- 1 フィルム
- 2 スキャナ
- 3 増幅器
- 4 A/D変換器
- 5 CPU
- 6 記憶装置

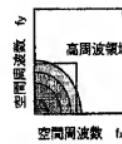
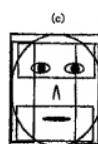
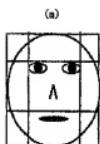
【図1】



【図3】

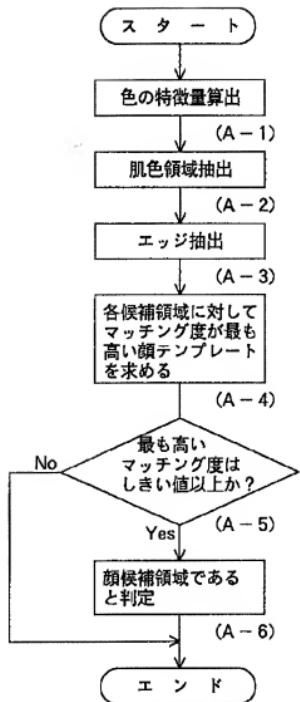


【図1 1】

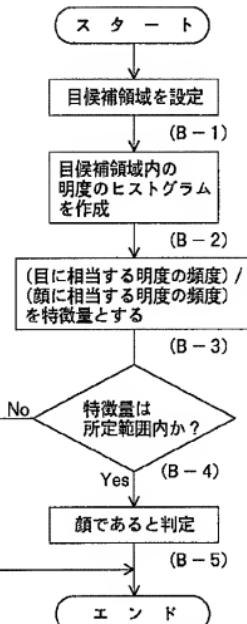


【図1 3】

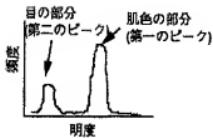
【図2】



【図4】



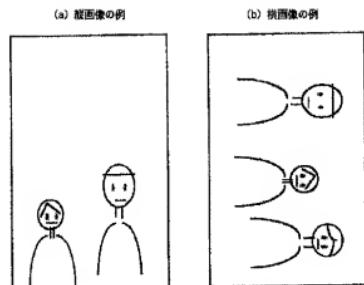
【図7】



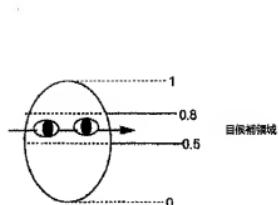
【図17】



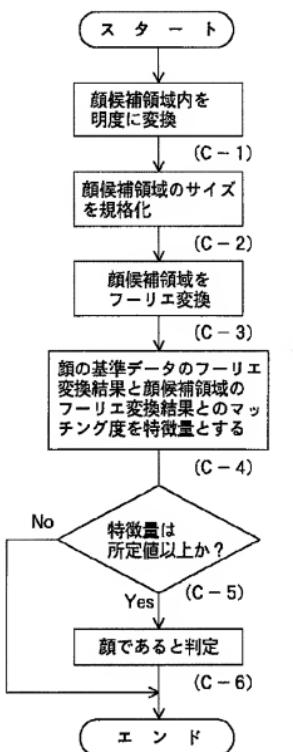
【図5】



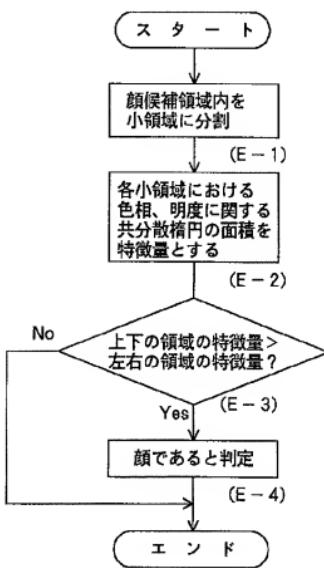
【図6】



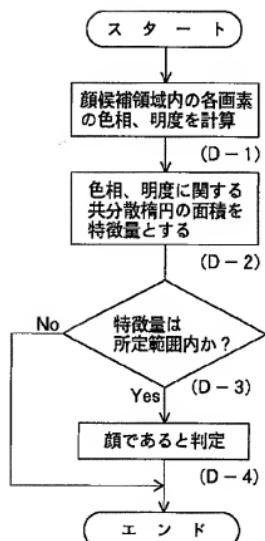
【図8】



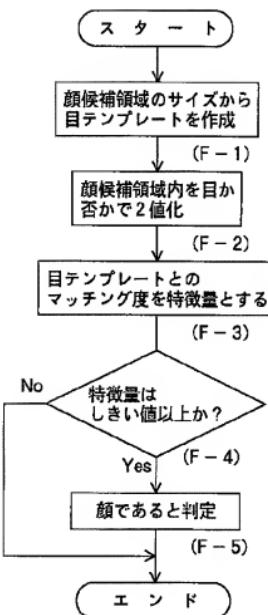
【図10】



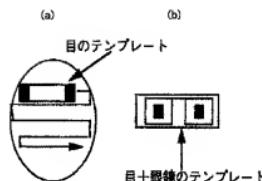
【図9】



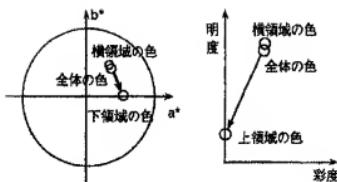
【図14】



【図15】



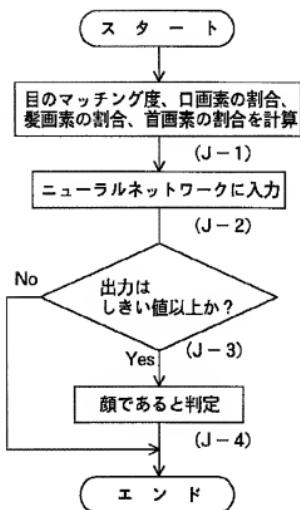
【図12】



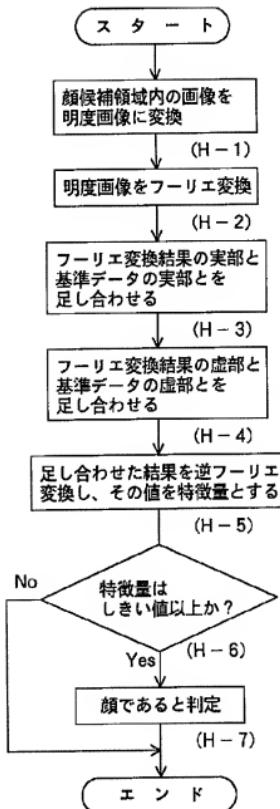
【図16】



【図19】



【図18】



フロントページの続き

(72)発明者 河合 まどか
 東京都日野市さくら町1番地 コニカ株式
 会社内